

Vergleichsprinzip: $\liminf_{\Omega \ni x \rightarrow \partial\Omega} (f(x) - g(x)) \leq f(y) - g(y) \leq \liminf_{\Omega \ni x \rightarrow \partial\Omega} (f(x) - g(x))$
für alle $y \in \Omega$.

Hierbei bedeutet $\Omega \ni x \rightarrow \partial\Omega$, daß man sich dem Rand von Ω beliebig annähert.

Der vorstehende Satz 5.1 zeigt, daß sich das aus der Theorie der linearen elliptischen Gleichungen 2^{ter} Ordnung bekannte Maximumprinzip durchaus auf Lösungen der nichtparametrischen Minimalflächengleichung ausdehnen läßt. Die nachfolgende Überlegung macht deutlich, daß man im nichtlinearen Fall oft viel stärkere Aussagen machen kann:

Ist $\Omega = B_R - \bar{B}_r$ ein Kreisring, so lassen sich auf $\partial B_R, \partial B_r$ beliebige stetige Funktionen $\phi: \partial B_R \rightarrow \mathbb{R}, \psi: \partial B_r \rightarrow \mathbb{R}$ vorschreiben, zu denen man eine Lösung $u: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ des linearen Dirichlet Problems

$$\begin{cases} \Delta u = 0 & \text{auf } \Omega, \\ u|_{\partial B_R} = \phi, \quad u|_{\partial B_r} = \psi \end{cases}$$

konstruieren kann. Bei Minimalflächen ist das völlig anders: läßt sich die Lösung der nichtparametrischen Minimalflächengleichung auf der äußeren Sphäre ∂B_R durch ein Katenoid kontrollieren, so gilt diese Abschätzung bereits auf dem ganzen Kreisring, m. a. W.: die Randwerte auf ∂B_r können insbesondere nicht mehr beliebig sein! Die genaue Formulierung findet man in Satz 5.2. Zur Vorbereitung reden wir kurz über

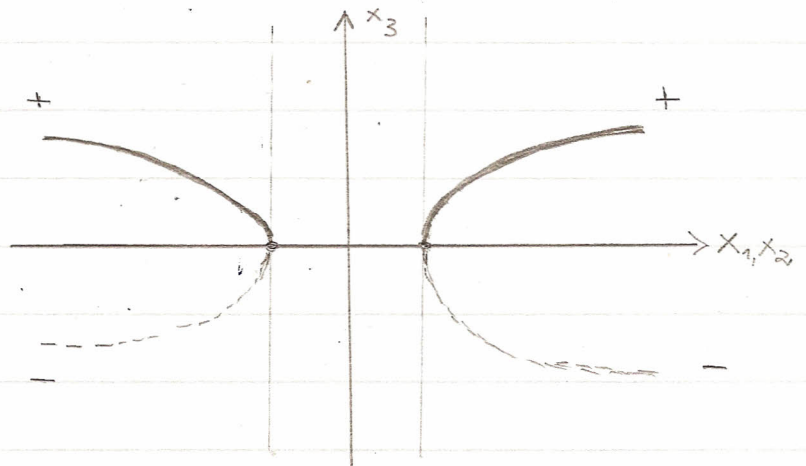
Das Katenoid: wird analytisch beschrieben durch die Gleichung

$$x_1^2 + x_2^2 = (\cosh x_3)^2$$

bzw. in Graphform

$$x_3 = \pm \operatorname{ar} \cosh \sqrt{x_1^2 + x_2^2} \quad \text{auf} \quad \{(x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2 : x_1^2 + x_2^2 \geq 1\}.$$

Wählt man das Vorzeichen $+$, so heißt der Graph von $x_3 = \operatorname{ar} \cosh \sqrt{x_1^2 + x_2^2}$ oberes Halbkatenoid, sonst unteres Halbkatenoid.



Sei für $r > 0$, $a \in \mathbb{R}$

$$K_{r,a}^+ := \text{Graph von } \underbrace{r \cdot \operatorname{ar} \cosh \left(\frac{1}{r} \sqrt{x_1^2 + x_2^2} \right) + a}_{=: k_{r,a}^+(x_1, x_2)}$$

und entsprechend

$$K_{r,a}^- := \text{Graph von } \underbrace{-r \cdot \operatorname{ar} \cosh \left(\frac{1}{r} \sqrt{x_1^2 + x_2^2} \right) + a}_{=: k_{r,a}^-(x_1, x_2)}$$

mit Definitionsbereich $x_1^2 + x_2^2 \geq r^2$. $K_{r,a}^\pm$ gehen durch Ähnlichkeitstransformationen aus dem oberen bzw. unteren Halbkatenoid hervor, die Kon-

stante a bewirkt z.B. eine vertikale Verschiebung, und $k_{r,a}^{\pm}$ lösen auf ihrem Definitionsbereich die nichtparametrische Minimalflächengleichung.

SATZ 5.2: Seien $r_1 < r_2$ gegeben und D ein Gebiet im Kreisring $B_{r_2} - \overline{B}_{r_1}$, z.B. der Kreisring selbst. Sei f

eine Lösung der nichtparametrischen Minimalflächengleichung auf D .

Gilt dann für ein $a \in \mathbb{R}$

$$\limsup \{ f(x) - k_{r_1, a}^-(x) \} \leq 0$$

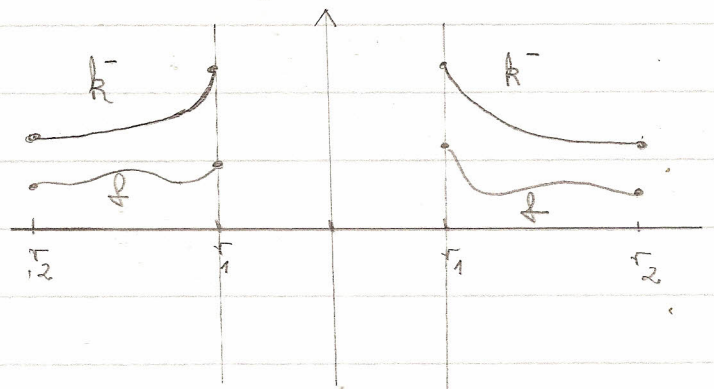
für jede Folge $x \in D$, die gegen einen Randpunkt $x_0 \in \partial D$, $|x_0| > r_1$, konvergiert, so ist

$$f(z) \leq k_{r_1, a}^-(z) \quad \text{auf } D.$$

BEMERKUNG: Der Spezialfall $D = B_{r_2} - \overline{B}_{r_1}$ verdient besondere Beachtung.

Weiß man

$$f \leq k^-$$



auf dem Rand der "äußeren" Kreishöhle, so gilt $f \leq k^-$ auf dem ganzen Ring.

Daraus bekommt man den

Einschließungssatz für Minimalflächen: Ist $f: B_{r_2} - \overline{B_{r_1}} \rightarrow \mathbb{R}$
 eine Lösung der nichtparametrischen Minimalflächengleichung und
 bezeichnen k^\pm auf $\mathbb{R}^2 - \overline{B_{r_1}}$ definierte obere bzw.
 untere Halbkatenoide mit

$$k^+ \leq f \leq k^- \quad \text{auf } \partial B_{r_2},$$

$$\text{so hat man } k^+ \leq f \leq k^- \quad \text{auf } B_{r_2} - \overline{B_{r_1}}.$$

Beweis von Satz 5.2: Ohne Einschränkung sei $r_1 = 1$, $a = 0$
 und $D = B_{r_2} - \overline{B_1}$. Für $1 < r < r_2$ sei

$$\varepsilon := \sup_{r \leq |x| \leq r_2} |k^-(x) - k_r^-(x)|,$$

$k^-(x) := k_{1,0}^-(x)$, $k_r^-(x) := k_{r,0}^-(x)$ in unserer früheren

Notation. Ferner nehmen wir an, daß f auf \overline{D} stetig ist
 und

$$f \leq k^- \quad \text{auf } \partial B_{r_2}$$

erfüllt.

Fall 1: f ist stetig differenzierbar auf \overline{D}

Dann können wir direkt argumentieren und brauchen das Hilfskatenoid
 nicht einzuführen. Gilt sogar $f \leq k^-$ auf ∂B_1 ,

so ist die globale Aussage direkte Folge aus dem Maximum-Prinzip

Satz 5.1.

Ist $f > k^-$ ^{irgendwo} auf ∂B_1 , so wählt man $x_0 \in \partial B_1$ mit

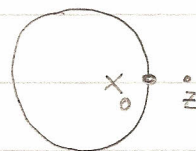
$$(0 <) f(x_0) - k^-(x_0) =: M := \max_{\partial B_1} (f - k^-),$$

und Satz 5.1 impliziert

$$f(x) - k^-(x) \leq M$$

auf dem ganzen Ring D .

Für z mit $|z| > 1$ ist



$$\nabla k^-(z) = - \frac{1}{\sqrt{|z|^2 - 1}} z,$$

also gilt für

$$\Phi(t) := f(tx_0) - k^-(tx_0), \quad t > 1,$$

(beachte: $t \cdot x_0 \in D$ für $t > 1$, $t < r_2$.)

offenbar

$$\Phi'(t) = x_0 \cdot \nabla f(tx_0) + \frac{t}{\sqrt{t^2 - 1}} > 0,$$

denn ∇f ist nach Voraussetzung ja beschränkt. Mithin ist Φ streng wachsend,

$$\Phi(t) > M \quad \text{für } t > 1,$$

was aber $f(x) - k^-(x) \leq M$ auf D widerspricht.

Fall 2: f ist nicht notwendig C^1 auf \overline{D}

Dann gilt

$$f - k_r \leq \varepsilon \text{ auf } \partial B_{\tilde{r}}$$

Sei $D_r := B_{\tilde{r}} - \underline{B}_r$ im Fall

$$f - k_r \leq \varepsilon \text{ auf } \partial B_r$$

Küfert Satz 5.1

$$* * \quad f - k_r \leq \varepsilon \text{ auf } D_r$$

Im anderen Fall existiert $x_0 \in \partial B_r$ mit

$$m := f(x_0) - k_r(x_0) = \max_{\partial B_r} f - k_r > \varepsilon$$

Satz 5.1 ergibt

$$* * \quad f - k_r \leq m \text{ auf } D_r$$

Symmetrisch $r > 1$ ist $\Delta f(x_0)$ höchstens (x_0) ist immer Punkt von D , durch Betrachten des Gradienten von k_r sieht man wie vorher

$$f(x) - k_r(x) > f(x_0) - k_r(x_0)$$

für alle x aus einer punktierten Umgebung von x_0 in D_r , was $**$ widerspricht. Die Annahme war falsch, es folgt $*$. Jetzt man r von oben gegen 1 gehen, so folgt aus $*$ sofort $f \leq k_r$ auf D . Dann die Mittelwertsatz konvergieren gleichmäßig gegenwärtig. Die allgemeine Aussage vom Satz 5.2 folgt durch ähnliche Betrachtungen.